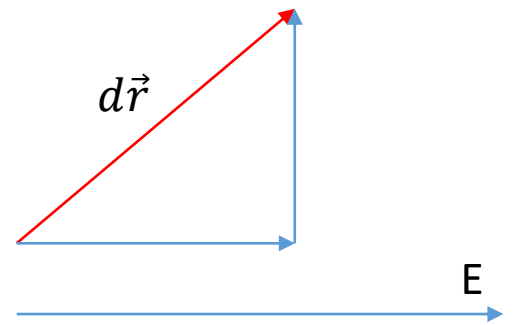
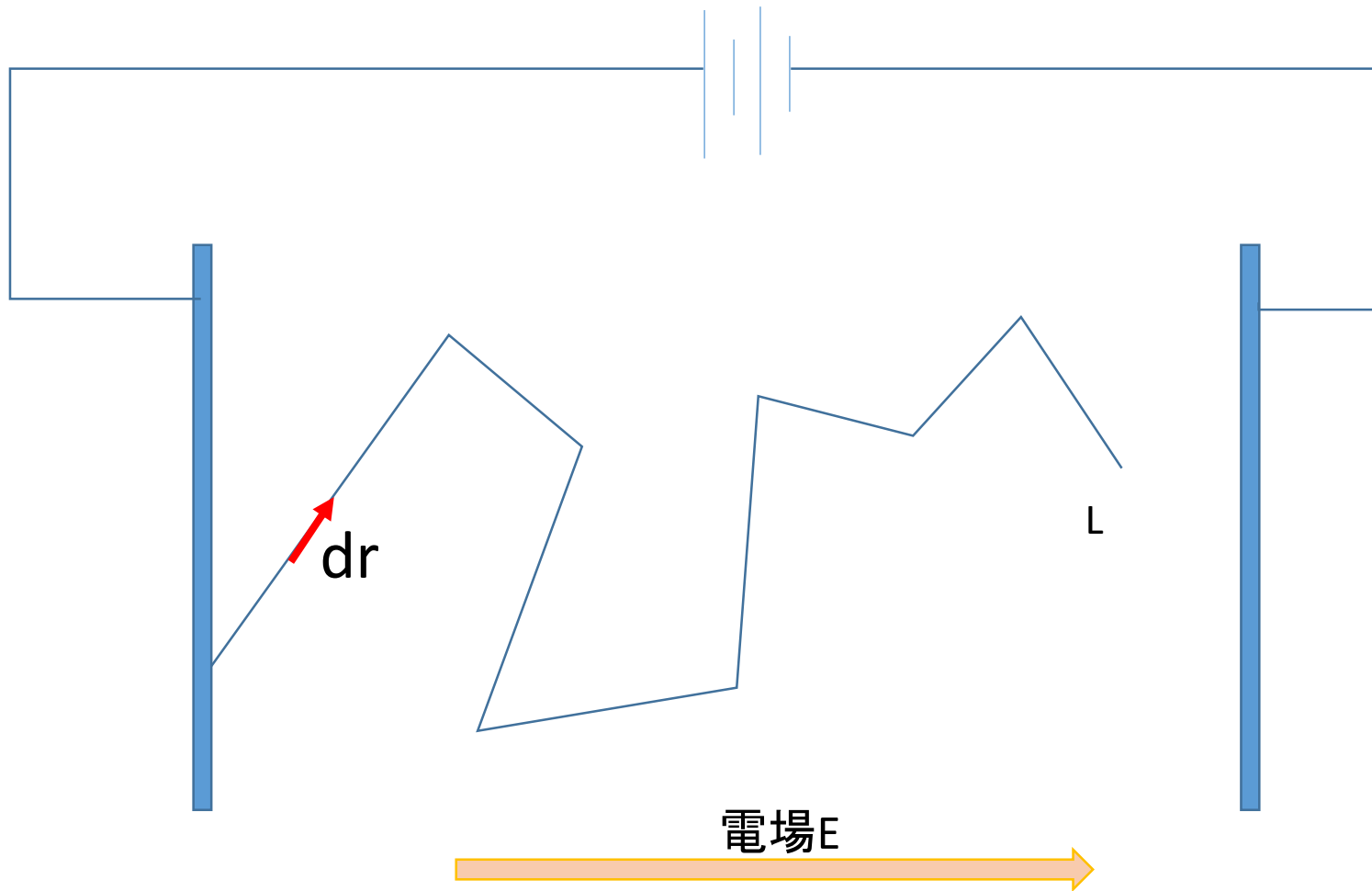


ベクトルの微分、積分 (線積分)

http://gt_ils.ils.uec.ac.jp/AppMath/

ベクトルの微分、積分

なぜベクトルの微分や積分が必要か？

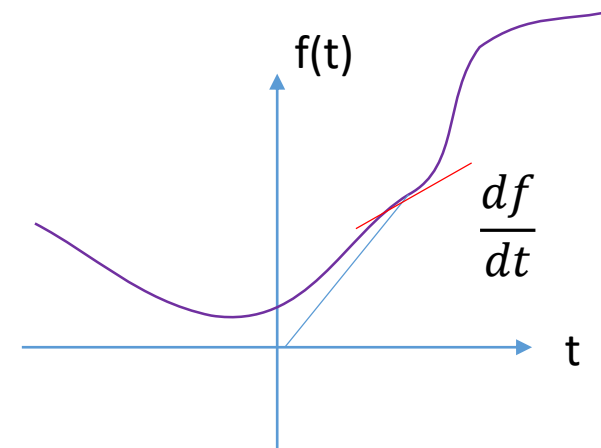


$$F = e\vec{E}$$
$$\Delta\phi = \vec{F} \cdot d\vec{r}$$
$$\phi = \int_L F \cdot d\vec{r}$$

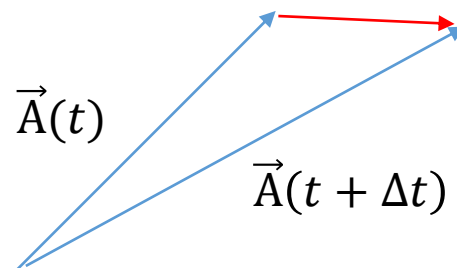
ベクトルの微分

$$f'(t) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{f(t + \Delta t) - f(t)}{\Delta t}$$

普通の微分



$$\mathbf{A}'(t) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\vec{\mathbf{A}}(t + \Delta t) - \vec{\mathbf{A}}(t)}{\Delta t}$$



同じベクトルの外積

分配法則にも注意

$$\frac{d}{dt} \left(\vec{r} \times \frac{d\vec{r}}{dt} \right) = \frac{d\vec{r}}{dt} \times \frac{d\vec{r}}{dt} + \vec{r} \times \frac{d^2\vec{r}}{dt^2} = \vec{r} \times \frac{d^2\vec{r}}{dt^2}$$

$$\frac{d}{dt} (\vec{r} \cdot \vec{r}) = \frac{d\vec{r}}{dt} \cdot \vec{r} + \vec{r} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt} = 2\vec{r} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt}$$

ベクトルの積分

$$\phi = \int_L F \cdot d\vec{r}$$

しかし $\vec{E} = \begin{pmatrix} E_x \\ E_y \\ E_z \end{pmatrix}$ だとすれば、

$$\phi = \int_L (E_x dx + E_y dy + E_z dz)$$

例えば、電荷が電場中においてある

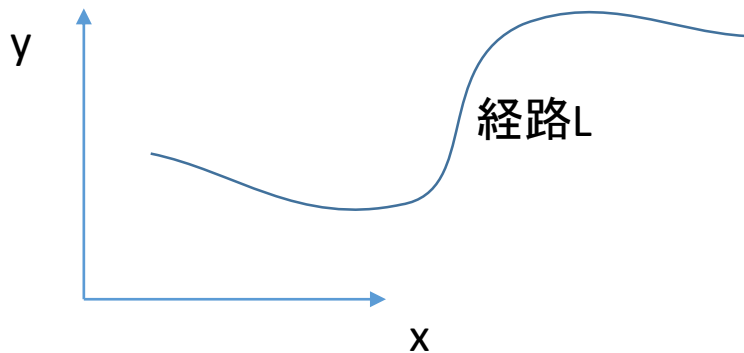
$F = e\vec{E}$ として、 \vec{E} の方向を z とすれば、

$$\begin{pmatrix} F_x \\ F_y \\ F_z \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} dx \\ dy \\ dz \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ E_z \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} dx \\ dy \\ dz \end{pmatrix} = E_z dz$$

$$\phi = \int_L E_z dz = E_z L_z$$

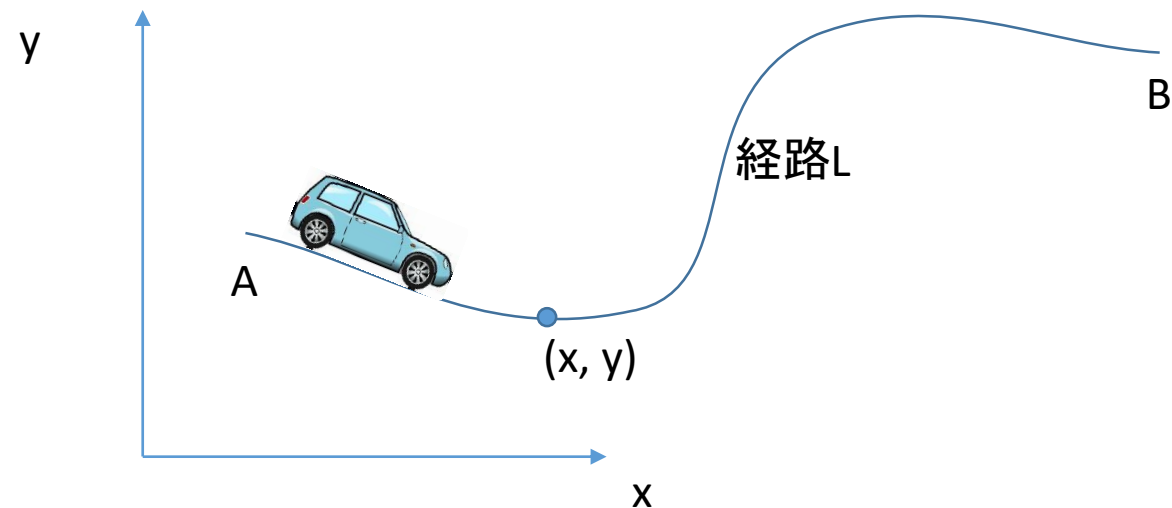
~~これも同じようにすぐ解ける??~~

Why?



L の経路では、dx と dy が同時に変わってしまう。
(関係しながら変わってしまうために、独立に積分できない。)

どうする？ =>状況を考えれば、答えが見つかるかも？



例えば、
車でA -> B に向かうとすれば、時刻tが
決まれば位置が決まるはず

$x = x(t), y = y(t), z = z(t)$ と1つのt(媒介変数)の
関数とみなせる。

$$dx = \frac{dx}{dt} dt = x'(t) dt$$

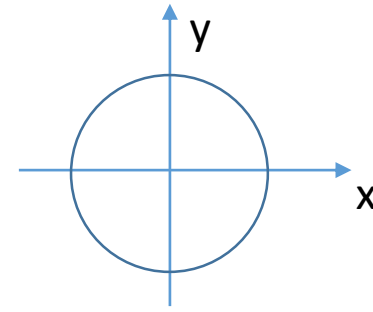
$$dx = x'(t) dt, dy = y'(t) dt, dz = z'(t) dt$$

$$\phi = \int_L (E_x dx + E_y dy + E_z dz) = \int_L (E_x x'(t) + E_y y'(t) + E_z z'(t)) dt$$



媒介変数表記 円の方程式

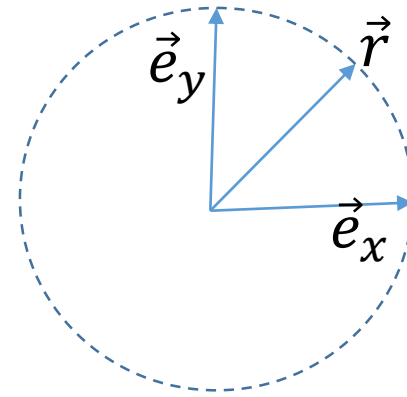
$$x^2 + y^2 = r^2$$



$$\vec{r} = x\vec{e}_x + y\vec{e}_y$$

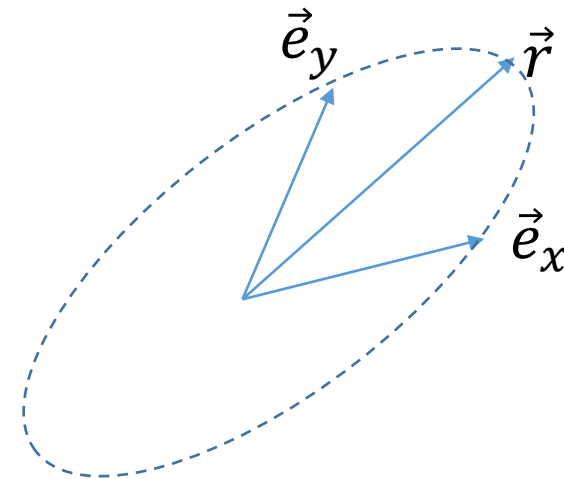
$$x = \sin t, \quad y = \cos t$$

媒介変数で表示



$$x = \sin t, \quad y = \sin(t + \varphi)$$

$$\vec{e}_x \not\perp \vec{e}_y$$

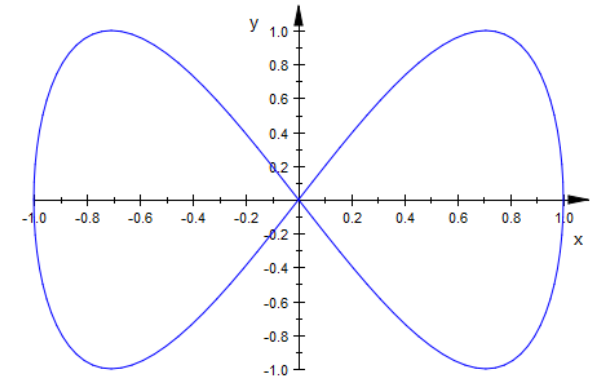


媒介変数tを用いて表される次のx, yはどのような関数 (y(x)) になるか答えなさい。

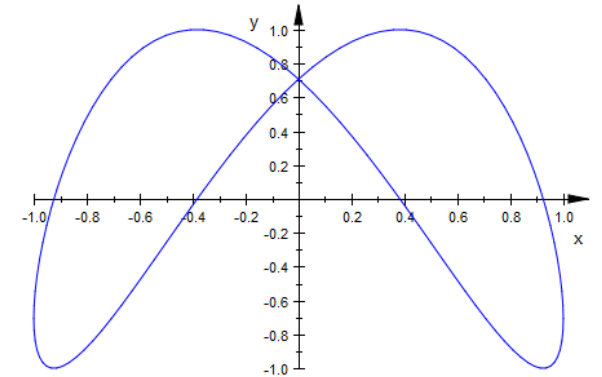
$$x = t^2 - 3t + 1, \quad y = t^4 - 6t^3 + 10t^2 - 3t$$

$$\begin{array}{r} t^4 + 9t^2 + 1 \\ -6t^3 + 2t^2 - 6t \\ - \\ t^2 - 3t + 1 \end{array}$$

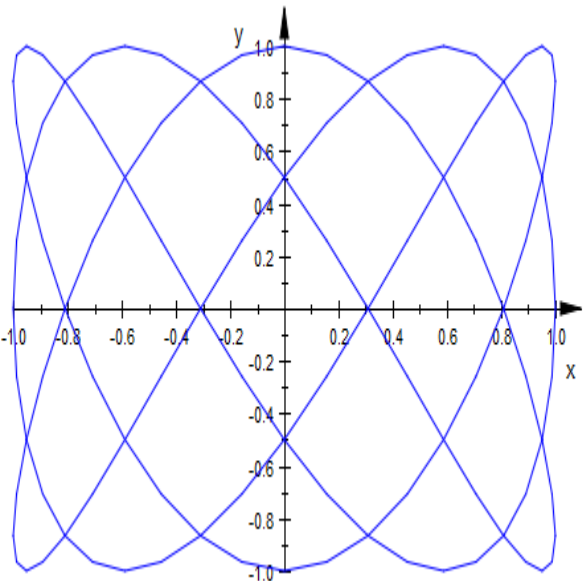
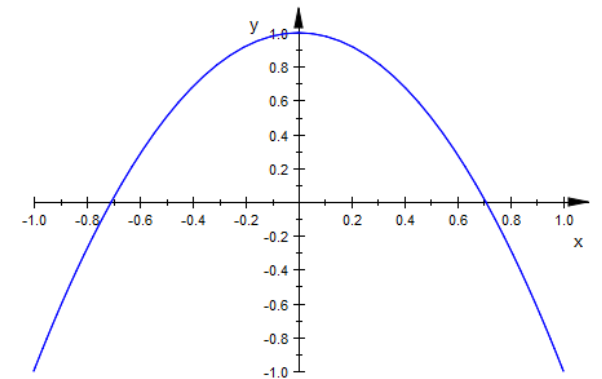
```
curve:=plot::Curve2d([sin(1*t), sin(2*t+PI*0)], t=0 .. 2*PI):
plot(curve)
```



```
curve:=plot::Curve2d([sin(1*t), sin(2*t+PI/4)], t=0 .. 2*PI):
plot(curve)
```



```
curve:=plot::Curve2d([sin(1*t), sin(2*t+PI/2)], t=0 .. 2*PI):
plot(curve)
```

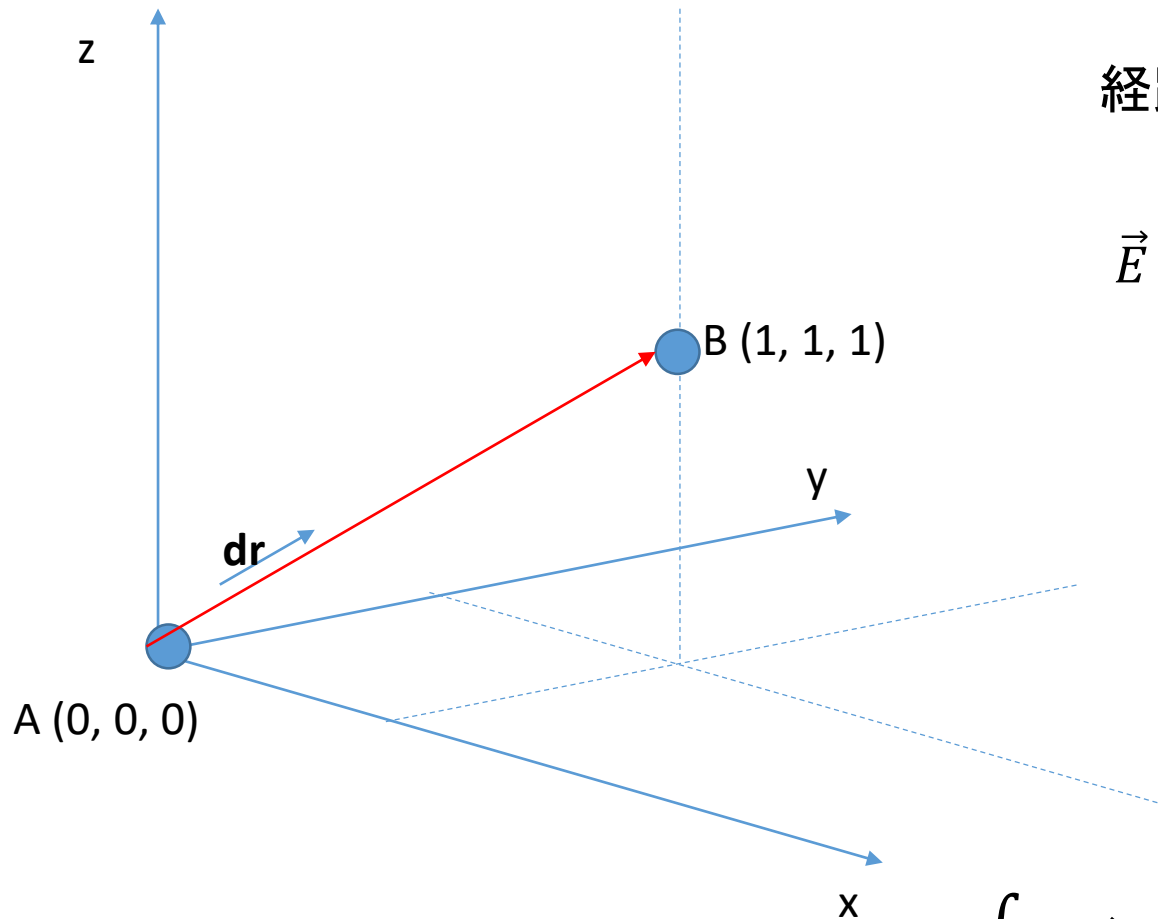


される次のx, yはどのような関数 (y(x)) になるか答えなさい。

$$x = \sin t, \quad y = \sin 2t$$

$$y = \sin 2t = 1 - 2 \sin t \cos t = t$$

ベクトルの積分 (媒介変数)

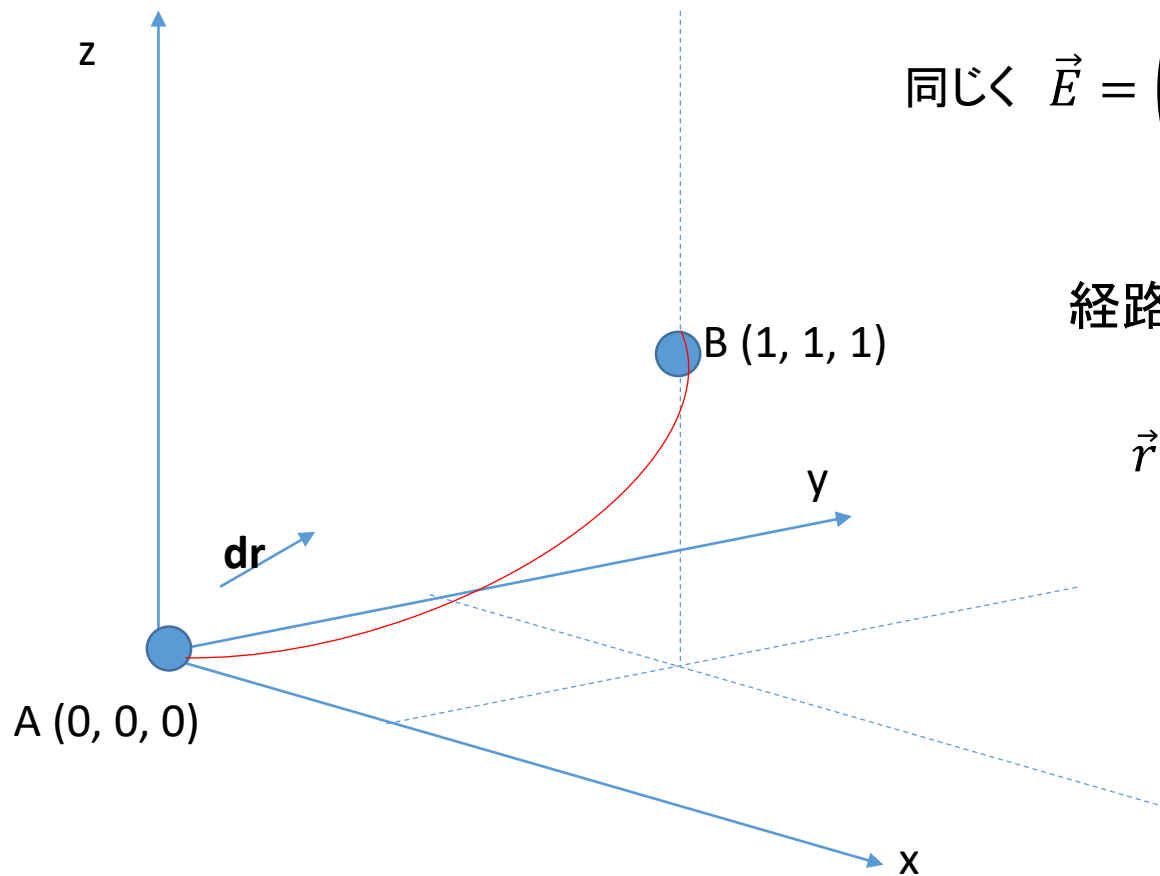


経路LをA(0, 0, 0)からB(1, 1, 1)までの直線とする。

$$\vec{E} = \begin{pmatrix} x + y \\ yz \\ x + z^2 \end{pmatrix} \text{だと仮定する。}$$

直線なので、媒介変数をtとすれば、 $\vec{r} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t \\ t \\ t \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} \int_L \vec{E} \cdot d\vec{r} &= \int_0^1 \begin{pmatrix} x + y \\ yz \\ x + z^2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} dx \\ dy \\ dz \end{pmatrix} = \int_0^1 \begin{pmatrix} 2t \\ t^2 \\ t + t^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} dt \\ dt \\ dt \end{pmatrix} \\ &= \int_0^1 (2t + t^2 + t + t^2) dt = \left[\frac{2}{3}t^3 + \frac{3}{2}t^2 \right]_0^1 = \frac{13}{6} \end{aligned}$$



同じく $\vec{E} = \begin{pmatrix} x + y \\ yz \\ x + z^2 \end{pmatrix}$ だと仮定する。

経路LをA(0, 0, 0)からB(1, 1, 1)まで以下の形の曲線だとする。

$$\vec{r} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t \\ t^2 \\ t^3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \int_L \vec{E} \cdot d\vec{r} &= \int_0^1 \begin{pmatrix} x + y \\ yz \\ x + z^2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} dx \\ dy \\ dz \end{pmatrix} = \int_0^1 \begin{pmatrix} t + t^2 \\ t^5 \\ t + t^6 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} dt \\ 2t dt \\ 3t^2 dt \end{pmatrix} \\ &= \int_0^1 (t + t^2 + 2t^6 + 3t^3 + 3t^8) dt = \left[\frac{3}{9}t^9 + \frac{2}{7}t^7 + \frac{3}{4}t^4 + \frac{1}{3}t^3 + \frac{1}{2}t^2 \right]_0^1 = \frac{185}{84} \end{aligned}$$

経路によって答えが違う。

では、 $\vec{E} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ だとすると

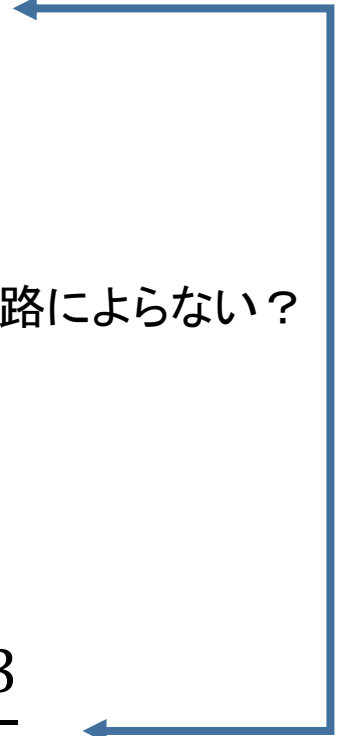
直線経路では $\vec{r} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t \\ t \\ t \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} \int_L \vec{E} \cdot d\vec{r} &= \int_0^1 \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} dx \\ dy \\ dz \end{pmatrix} = \int_0^1 \begin{pmatrix} t \\ t \\ t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} dt \\ dt \\ dt \end{pmatrix} \\ &= \int_0^1 (3t) dt = \left[\frac{3}{2} t^2 \right]_0^1 = \frac{3}{2} \end{aligned}$$

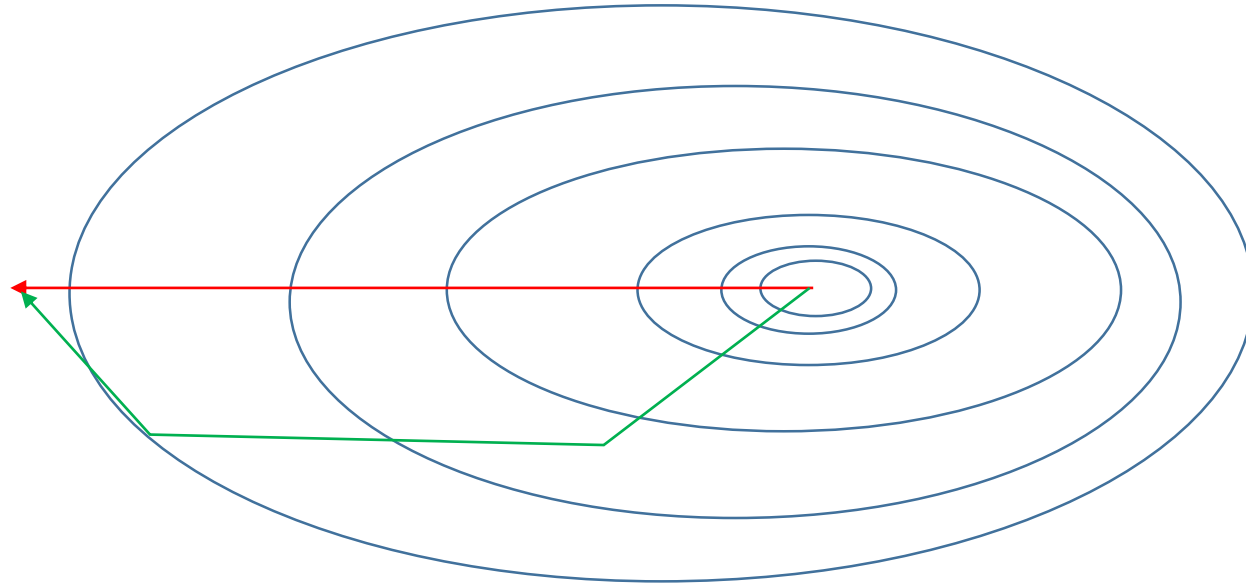
曲線経路では $\vec{r} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t \\ t^2 \\ t^3 \end{pmatrix}$

経路によらない？

$$\begin{aligned} \int_L \vec{E} \cdot d\vec{r} &= \int_0^1 \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} dx \\ dy \\ dz \end{pmatrix} = \int_0^1 \begin{pmatrix} t \\ t^2 \\ t^3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} dt \\ 2t dt \\ 3t^2 dt \end{pmatrix} \\ &= \int_0^1 (t + 2t^3 + 3t^5) dt = \left[\frac{1}{2} t^2 + \frac{2}{4} t^4 + \frac{3}{6} t^6 \right]_0^1 = \frac{3}{2} \end{aligned}$$



この違いは何か？



等高線の世界では、経路にはよらない

等高線の世界？ 位置ポテンシャルのような世界？ 電位のような世界？

電場ベクトルEは電位φの勾配

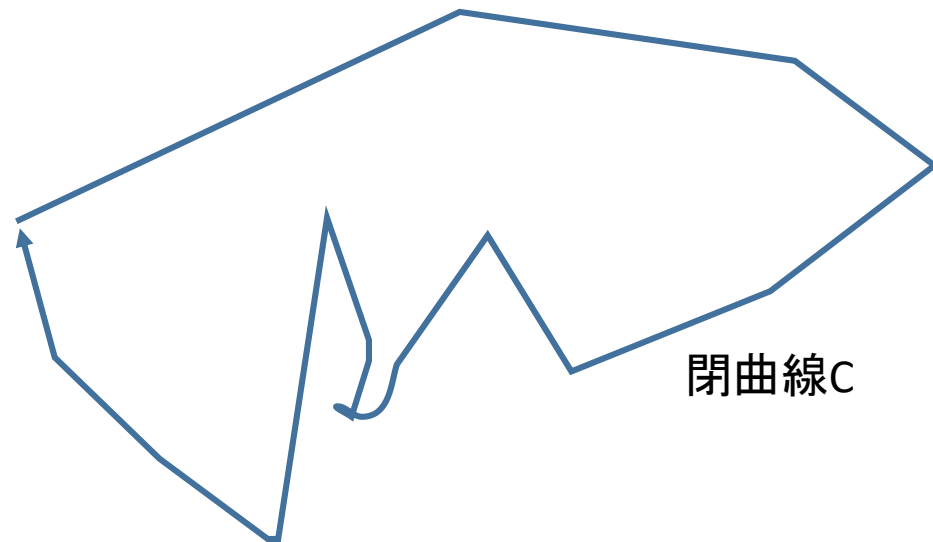
$$\vec{E} = \nabla\phi$$

ベクトル関数がスカラー関数の勾配で書ける

$$\vec{E} = \nabla\phi = \frac{\partial\phi}{\partial x}\hat{x} + \frac{\partial\phi}{\partial y}\hat{y} + \frac{\partial\phi}{\partial z}\hat{z}$$

$$\int_L \vec{E} \cdot d\vec{r} = \int_L \begin{pmatrix} \frac{\partial\phi}{\partial x} \\ \frac{\partial\phi}{\partial y} \\ \frac{\partial\phi}{\partial z} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} dx \\ dy \\ dz \end{pmatrix} = \int_L \frac{\partial\phi}{\partial x} dx + \frac{\partial\phi}{\partial y} dy + \frac{\partial\phi}{\partial z} dz = \int_L d\phi = \phi(B) - \phi(A)$$

もし、 $\vec{E} = \nabla\phi$ ならば、



$$\int_{\text{閉曲線}C} \vec{E} \cdot d\vec{r} = 0$$

では、 $\vec{E} = \begin{pmatrix} x^2 \\ y^2 \\ z^2 \end{pmatrix}$ だとすると

$$\vec{r} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t \\ t \\ t \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \int_L \vec{E} \cdot d\vec{r} &= \int_0^1 \begin{pmatrix} x^2 \\ y^2 \\ z^2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} dx \\ dy \\ dz \end{pmatrix} = \int_0^1 \begin{pmatrix} t^2 \\ t^2 \\ t^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} dt \\ dt \\ dt \end{pmatrix} \\ &= \int_0^1 (3t^2) dt = \left[\frac{3}{3} t^3 \right]_0^1 = 1 \end{aligned}$$

曲線経路では $\vec{r} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t \\ t^2 \\ t^3 \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} \int_L \vec{E} \cdot d\vec{r} &= \int_0^1 \begin{pmatrix} x^2 \\ y^2 \\ z^2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} dx \\ dy \\ dz \end{pmatrix} = \int_0^1 \begin{pmatrix} t^2 \\ t^4 \\ t^6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} dt \\ 2t dt \\ 3t^2 dt \end{pmatrix} \\ &= \int_0^1 (t^2 + 2t^5 + 3t^8) dt = \left[\frac{1}{3} t^3 + \frac{2}{6} t^6 + \frac{3}{9} t^9 \right]_0^1 = 1 \end{aligned}$$

では、 $\vec{E} = \begin{pmatrix} 1/x \\ 1/y \\ 1/z \end{pmatrix}$ だとすると

$$\vec{r} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t \\ t \\ t \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \int_L \vec{E} \cdot d\vec{r} &= \int_{0.1}^1 \begin{pmatrix} 1/x \\ 1/y \\ 1/z \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} dx \\ dy \\ dz \end{pmatrix} = \int_{0.1}^1 \begin{pmatrix} 1/t \\ 1/t \\ 1/t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} dt \\ dt \\ dt \end{pmatrix} \\ &= \int_{0.1}^1 \left(3 \frac{1}{t} \right) dt = [3\ln(t)]_{0.1}^1 = 3\ln(10) \end{aligned}$$

曲線経路では $\vec{r} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t \\ t^2 \\ t^3 \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} \int_L \vec{E} \cdot d\vec{r} &= \int_{0.1}^1 \begin{pmatrix} 1/x \\ 1/y \\ 1/z \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} dx \\ dy \\ dz \end{pmatrix} = \int_{0.1}^1 \begin{pmatrix} 1/t \\ 1/t^2 \\ 1/t^3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} dt \\ 2t dt \\ 3t^2 dt \end{pmatrix} \\ &= \int_{0.1}^1 \left(\frac{1}{t} + 2 \frac{1}{t} + 3 \frac{1}{t} \right) dt = [6\ln(t)]_{0.1}^1 = 6 \ln(10) \end{aligned}$$

では、 $\vec{E} = \begin{pmatrix} 1/x^2 \\ 1/y^2 \\ 1/z^2 \end{pmatrix}$ だとすると

$$\vec{r} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t \\ t \\ t \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \int_L \vec{E} \cdot d\vec{r} &= \int_{0.1}^1 \begin{pmatrix} 1/x^2 \\ 1/y^2 \\ 1/z^2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} dx \\ dy \\ dz \end{pmatrix} = \int_{0.1}^1 \begin{pmatrix} 1/t^2 \\ 1/t^2 \\ 1/t^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} dt \\ dt \\ dt \end{pmatrix} \\ &= \int_{0.1}^1 (3/t^2) dt = \left[3 \frac{-1}{t} \right]_{0.1}^1 = -3 + 30 = 27 \end{aligned}$$

曲線経路では $\vec{r} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t \\ t^2 \\ t^3 \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} \int_L \vec{E} \cdot d\vec{r} &= \int_{0.1}^1 \begin{pmatrix} 1/x^2 \\ 1/y^2 \\ 1/z^2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} dx \\ dy \\ dz \end{pmatrix} = \int_{0.1}^1 \begin{pmatrix} 1/t^2 \\ 1/t^4 \\ 1/t^6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} dt \\ 2t dt \\ 3t^2 dt \end{pmatrix} \\ &= \int_{0.1}^1 \left(\frac{1}{t^2} + 2 \frac{1}{t^3} + 3 \frac{1}{t^4} \right) dt = \left[-\frac{1}{t} - \frac{1}{t^2} - \frac{1}{t^3} \right]_{0.1}^1 = -3 + 10 + 100 + 1000 = 1107 \end{aligned}$$